Rec'd PCT/PTO 16 NCT 2006

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

0/553121

(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2004年11月4日(04.11.2004)

PCT

(10) 国際公開番号

(51) 国際特許分類7:

3

WO 2004/094802 A1

F02D 41/18, 45/00

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/005500

(22) 国際出願日:

2004年4月16日(16.04.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-116815 2003年4月22日(22.04.2003)

(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 株式 会社ケーヒン (KEIHIN CORPORATION) [JP/JP]; 〒 163-0539 東京都 新宿区 西新宿一丁目 2 6 番 2 号 Tokyo (JP).

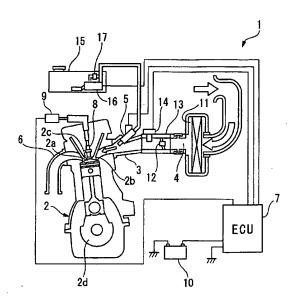
(72) 発明者; および

- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 服部 昌吾 (HAT-TORI,Shogo) [JP/JP]; 〒329-1233 栃木県 塩谷郡 高根 沢町宝積寺字サギノヤ東 2021番地8 株式会社 ケーヒン 栃木開発センター内 Tochigi (JP).
- (74) 代理人: 志賀 正武, 外(SHIGA, Masatake et al.); 〒 104-8453 東京都中央区八重洲2丁目3番1号 Tokyo
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が 可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, $LU,\,LV,\,MA,\,MD,\,MG,\,MK,\,MN,\,MW,\,MX,\,MZ,\,NA,\,NI,$ NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG,

[続葉有]

(54) Title: CONTROL DEVICE OF INTERNAL COMBUSTION ENGINE

(54) 発明の名称: 内燃機関の制御装置



WO 2004/094802 A1 (57) Abstract: A control device (7), wherein an air quantity sucked into an engine (2) is calculated by using an output current from an air flow meter (14) disposed on the downstream side of a throttle valve (12) and a fuel injection quantity for the air quantity is provided. For the calculation of the fuel injection quantity, a value is obtained by doubling the integrated value of the sucked air quantity ranging from a start value to a peak value. The value thus obtained is taken as the overall integrated sucked air quantity in the suction stroke of the engine, and divided by a specified air-fuel ratio to provide the fuel injection quantity.

(57) 要約: 制御装置(7)は、スロットルパルブ(12)の下流に配設したエアフローメータ(14)の出力電流から、エンジン (2)に吸引される空気量を演算し、これに対する燃料の噴射量を求める。噴射量の演算には、吸引された空気量

/続葉有/

SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC,

NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。 1

明細書

内燃機関の制御装置

技術分野

本発明は、内燃機関に供給する燃料の噴射量などを制御する制御装置に関する。 本出願は、2003年4月22日に出願された特願2003-116815号に ついて優先権を主張し、その内容をここに援用する。

背景技術

従来から、車両などの内燃機関の燃焼を制御する手法としては、外気から吸引する空気の量に合わせて燃料の噴霧量を制御し、クランク軸の回転角度に応じて空気と燃料との混合物に点火し、燃焼させることが知られている(例えば、特公平4-15388号公報参照)。

ここで、上記文献には、燃料噴射を制御する技術が開示されている。具体的には、多気筒エンジンへの燃料噴射を制御するために用いられ、空気の吸気通路上でスロットルバルブと電磁噴射弁との間に空気の流量センサを設けた構成を有する。制御回路が、流量センサによって検出される吸入空気の流量の平均値から燃料の基本噴射量を所定のタイミングで演算し、この基本噴射量に基づいて燃料噴射を行わせる。エンジンが1サイクルする間に吸気を行う気筒が順次切り替わるが、この際に生じる吸入空気の流量の変動を吸入空気の流量の平均値からの偏差分としてとらえ、この偏差分に相当する偏差信号を電磁噴射弁の電圧回路に直接入力し、偏差信号が大きいときには燃料を多く噴射させ、偏差分が少ないときは少なく噴射させる。なお、基本噴射量の演算には、吸引空気の温度を検出する吸気温センサと、エンジンの冷却水の温度を検出する冷却水温センサとを用いた補正を行う。

ところで、燃焼効率や応答性を向上させるためには、実際に内燃機関に吸引される空気量をその都度測定し、これに最適な燃料の噴射量を決定することが望ましい。また、燃料の噴射は、吸気バルブが開いていて空気の流れがある間に行う

ことが望ましい。しかしながら、吸気バルブが閉じてから最終的な燃料の噴射量が定まることになるので、吸気が終了するまで空気量を計算してから燃料の噴射量を決定すると、吸気バルブが開いている間に燃料の噴射させることができなくなる。吸気バルブが閉じた後もその吸気行程に対する燃料噴射が継続すると、その吸気行程によりエンジン内に供給される混合気体の燃料の量が減るので空燃比がずれてしまう。また、吸気マニホールド内に燃料が残留してしまうために次の吸気行程でエンジン内に供給される混合気体の燃料の量が増えて空燃比がずれてしまう。

よって、本発明は、このような課題を解決することを目的としてなされたものであって、簡単な構成で、必要な量の燃料を適切なタイミングで噴射させることができる内燃機関の制御装置を提供する。

発明の開示

本発明は、内燃機関の吸気通路の絞り弁よりも下流側に配設されたセンサを用いて前記内燃機関に吸気される空気の流量を検出し、この空気の流量に基づいて燃料の噴射量を演算し、前記噴射量の燃料を噴射するように前記内燃機関のインジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置であって、前記内燃機関の吸気行程の進行に伴い増加する空気の流量を吸気の開始からピーク値まで積算した積算値に所定の定数を乗じた値を、その吸気行程の空気の流量の総積算値として前記噴射量を演算する内燃機関の制御装置を提供する。

この発明に係る内燃機関の制御装置によれば、内燃機関に吸引される空気量をセンサの検出値から演算すると共に、吸気の開始からピーク値までの積算値を演算する。ここで、吸気行程時の空気量の変化のプロファイルはほぼ一定なので、積算値に所定の定数を乗じた値をその吸気行程の吸気量とみなして燃料の噴射量を演算し、インジェクタに対して必要な制御を行う。なお、吸気の開始の判定には、例えば、空気量の大きさを用い、ピークの判定には、例えば、空気量の変化量を用いると良い。

本発明の内燃機関の制御装置は、前記所定の定数が2であることが好ましい。 この発明に係る内燃機関の制御装置によれば、吸気の開始からピーク値までの

積算値を演算したら、その積算値を 2 倍した値をその吸気行程の吸気量とみなして燃料の噴射量を演算し、インジェクタに対して必要な制御を行う。

本発明は、内燃機関の吸気通路の絞り弁よりも下流側に配設されたセンサを用いて前記内燃機関に吸気される空気の流量を検出し、この空気の流量に基づいて燃料の噴射量を演算し、前記噴射量の燃料を噴射するように前記内燃機関のインジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置であって、前記内燃機関の吸気行程の進行に伴い増加する空気の流量の積算値を吸気が終了するまで演算すると共に、吸気の開始から終了までの間で、所定時間ごとに前記積算値から燃料の噴射量を決定し、前記噴射量が吸気開始からの累積値になるように前記インジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置を提供する。

この発明に係る内燃機関の制御装置によれば、内燃機関に吸引される空気量をセンサの検出値から演算すると共に、その積算値を所定時間ごとに演算する。この積算値からはその時点で必要な燃料の噴射量を求めることができる。このようにして求めた燃料の噴射量が、既に噴射した燃料の噴射量よりも多い場合には、インジェクタに燃料の噴射を指示する信号を出力する。つまり、所定時間ごとに必要な噴射量を演算し、追加の噴射が必要であれば、燃料を噴射するように制御する。

図面の簡単な説明

図1は、本発明の実施形態における制御装置を含むエンジン制御システムを示す概略図である。

図2は、エンジンの稼動に伴い変化する空気の変化と、積算吸気量の変化の一例を示す図である。

図3は、エンジンの稼動に伴い変化する空気の変化と、積算吸気量の変化と、 インジェクタへの指令信号の一例を示す図である。

発明を実施するための最良の形態

本発明の第一実施形態について図面を参照しながら詳細に説明する。図1は本 実施形態における内燃機関の制御装置を備えるエンジン制御システムを示す概略 図である。

図1に示す本実施形態のエンジン制御システム1は、内燃機関であるエンジン2の吸気マニホールド3に連結された吸気通路4から空気を吸引し、この空気と、吸気マニホールド3に配設されたインジェクタ5から噴出する燃料とを混合させた後にエンジン2の燃焼室2a内で燃焼させ、燃焼後の燃焼ガスを排気マニホールド6から排出するに際し、制御装置7が、エンジン2が吸引する空気量(吸気量)に応じて噴射する燃料の噴射量および噴射タイミングを制御する。

吸気通路4は、エアクリーナ11と、エアクリーナ11よりも下流で空気量の調整を行う絞り弁であるスロットルバルブ12を備えるスロットルボディ13とを有する。この吸気通路4を通ってエンジン2に吸引される空気の量は、スロットルバルブ12よりも下流側に位置するように配設されたセンサであるエアフローメータ14において質量流量として検出される。エアフローメータ14がスロットルバルブ12よりも下流側にあることで、スロットルバルブ12を通って供給される空気のうち、スロットルバルブ12から吸気バルブ2bまでの間に供給される空気量を差し引いて、実際にエンジン2の燃焼室2aに吸引される空気量を正確に検出することができる。なお、エアフローメータ14をスロットルボディ13に取り付けると、セッティングの工数を削減することができる。

本実施形態に好適なエアフローメータ14としては、シリコン基板にプラチナ 薄膜を蒸着し、プラチナ薄膜の温度を一定に保つように通電するセンサがあげら れる。プラチナ薄膜の周囲を通流する空気の質量が増えると、空気を介してプラ チナ薄膜から散逸する熱量が増大し、これに比例してプラチナ薄膜の温度が低下 する。このとき、エアフローメータ14は、温度を一定に保つようにプラチナ薄膜に通電する電流を増加させる。一方、空気の通流量が減少すると、熱の散逸が減少してプラチナ薄膜の温度が上がるので、エアフローメータ14はプラチナ薄膜に通電する電流を減少させる。プラチナ薄膜の周囲を通流する空気の質量の増減に比例して電流値が増減するので、この電流値をモニタすると空気量を測定することができる。なお、このようなエアフローメータ14は、プラチナ製のワイヤを用いる場合に比べて、ヒートマスを減少させることができるので、高い応答性と、高い測定精度とを実現している。 インジェクタ5は、吸気マニホールド3内を通流する空気内に、電磁噴射弁の 開閉動作により燃料を噴出するもので、燃料タンク15内の燃料ポンプ16から 汲み出され、レギュレータ17で調圧された燃料が供給される。

燃焼室2aへの混合気体の供給および燃焼後の排出は、図示しないバルブタイミング機構により駆動される吸気バルブ2bおよび排気バルブ2cで行う。

混合気体への点火は、点火プラグ8で行われる。点火プラグ8は、点火回路9 に蓄積させた高エネルギを利用して放電を行う。

このエンジン制御システム1における制御を司る制御装置7は、ECU(Electronic Control Unit)とも呼ばれ、CPU(Central Processing Unit)やROM(Read Only Memory)などを有し、バッテリ10からの電力供給を受けて作動する。この制御装置7は、エアフローメータ14の出力電流を入力データとし、所定の処理を行って、燃料ポンプ15からインジェクタ5に供給する燃料の量と、インジェクタ5の噴射量およびその噴射タイミングと、点火回路9への充電開始のタイミングと、点火タイミングとを決定し、各部に指令信号を出力する。

ここで、制御装置7で処理されるデータおよび処理について、図1および図2 を用いて説明する。なお、図2はエンジンの稼動に伴い変化する空気量の変化を 示す図であり、横軸は時間の経過を示し、縦軸は吸気量を示す。

図2において時間の経過と共に変動する空気量は、エアフローメータ14からの出力電流に所定の係数を乗じた値である。得られた空気量は、所定の閾値(基準値)よりも多いときを順流、それ以下の場合を逆流として取り扱う。なお、順流とは、エンジン2に吸引される方向に空気が流動することをいう。

逆流とは、逆方向、つまりスロットルバルブ12のある方向に空気が流動することをいい、エンジン2の吸気バルブ2bが閉じたときに、堰き止められた空気が逆方向に流動することに起因して発生する。このような順流と逆流とが交互に発生している状態を脈流とする。

また、スロットルバルブ12がわずかに開いている状態でエンジン2の吸気バルブ2bが開くことがあるが、このような場合に吸気通路4内には負圧が発生する。この負圧は、吸気バルブ2bを閉じても残るので、スロットルバルブ12を

通じて流入する空気のわずかな流れが発生することがある。このような条件下で 発生する空気の流れを過小流とする。

そして、脈流および過小流の範囲を越えて空気量が増加している領域は、エンジン2に空気が吸引されている領域で、エンジン2の吸気行程に相当する。吸気の開始(吸気の立ち上がり)は、空気量が脈流および過小流の大きさを越えたときに、そのような空気量の立ち上がりの始点とする。この始点は、エンジン2の吸気バルブ2bが開くタイミング(クランク軸2dが所定の角度)により決まるので、このポイントを基準点として燃料噴射のタイミングや点火タイミングを制御することができる。

また、吸気の終了(吸気の立ち下がり)は、ピーク値を越えて減少する空気量がゼロに落ち込んだときとする。ピーク位置は、所定の時間内の空気量の変化量がゼロに近いところとする。

吸気の開始から終了までの間にエンジン2に吸引される空気量(吸気量)の積 算値である積算吸気量は、吸気の開始と共に増加し、吸気の終了により最大値を 迎える。以降、この最大値を総積算吸気量とする。ここで、総積算吸気量の1/ 2に相当する積算吸気量は、吸気量のピーク位置にほぼ等しくなっている。

本実施形態の制御装置7は、総積算吸気量の1/2に相当する積算吸気量が、吸気量のピーク位置までに得られることに着目し、吸気量のピーク位置までの吸気積算値を2倍した値を総積算吸気量とみなし、これに所定の係数を乗じて燃料の噴射量を決定している。ピーク位置を用いて総積算吸気量の推定を行うのは、ピーク位置の前後における空気量の変動が少ないので、燃料の噴射量を精度良く算出することができるからである。また、ピーク位置を用いて総積算吸気量の推定を行うために、所定の定数は2倍としたが、エンジン2の吸気バルブ2bの特性などによっては、例えば1.8から2.2までの値を用いても良い。この所定の定数は、前もってエンジン2の特性を調べて決定され、制御装置7に登録される。

以上のことから、制御装置7は、エアフローメータ14の出力電流に所定の係数を乗じて空気量を演算する空気量演算手段と、吸気行程時の吸気量の積算値を 演算する積算吸気量演算手段と、ピーク位置を判定する判定手段と、ピーク位置 までの吸気量の積算値を2倍した値に応じて燃料の噴射量を演算すると共に、インジェクタ5などの制御をする噴射量制御手段を有する。

また、制御装置 7 は、所定のタイミングで点火プラグ 8 を放電させて空気と燃料との混合気体を燃焼させるように制御するので、吸気量および燃料量に応じて点火回路 9 の充電時間を演算し、制御する点火制御手段も有する。なお、制御装置 7 は、点火の制御を行わない構成であっても良い。この場合には点火制御手段として機能する他の制御装置が設けられる。

次に、エンジン2の始動後に一定周期ごとに割り込み処理として行われる制御 装置7の制御について説明する。

まず、制御装置7は、エアフローメータ14の出力電流から空気量を演算する。 演算した空気量が脈流または過小流の大きさを越えたときには、吸気が開始され たとみなして、このときの空気量を吸気量とする。また、これと共に制御装置7 は、吸気量の積算値を算出する。積算値は、前回までの吸気量の総和に、新たに 算出した吸気量を加算して得られる。

さらに、吸気量の増減の変化量を調べ、吸気量がピークに達したと判定したら、 吸気開始からピーク位置に相当する吸気量までの積算値を2倍し、得られた値を その吸気行程の総積算吸気量とみなし、これに所定の係数を乗じて燃料の噴射量 を演算する。そして、この噴射量に相当する燃料が噴射されるようにインジェク タ5に対して指令信号を出力する。

このようにして、総積算吸気量を見積もって、実際に吸気が終了する前に燃料の噴射量を決定することで、吸気バルブ2bが開いている間に燃料を噴射し終わることが可能になる。その際に、空気量の変化の少ないピーク位置に着目して総積算吸気量を見積もることで、燃料の噴射量を精度良く演算することができる。

なお、吸気量がピーク位置に達した時点で既にインジェクタ5が燃料噴射を開始している場合には、制御装置7は、燃料の不足分を噴射するようにインジェクタ7を制御する。一方、ピーク位置に達した時点でインジェクタ5が燃料噴射をしていないときは、吸気バルブ2bが閉じるまでに必要な量の燃料が噴射されるようにインジェクタ5を開閉する。

次に、本発明の第二実施形態について図1および図3を参照しながら詳細に説

明する。なお、前記の実施形態と重複する説明は省略する。図3はエンジンの稼動に伴い変化する空気量の変化および燃料の噴射量の変化と、インジェクタ5の電磁噴射弁を開閉させる指令信号とを示す図である。

本実施形態における制御装置 7 は、CPUやROMなどを有し、エアフローメータ 1 4 の出力電流から吸気通路 4 を流れる空気量を演算し、吸気時にエンジン 2 に吸引される空気量の積算量に応じて燃料の噴射量を逐次決定し、必要に応じてインジェクタ 5 から燃料噴射を行わせることでエンジン 2 の吸気バルブ 2 b が 閉じる前に燃料噴射を終了させることを特徴とする。

制御装置7が行うインジェクタ5の電磁噴射弁の開閉制御の一例について図3を用いて説明する。なお、図3において横軸は時間の経過を示している。また、インジェクタ5への指令信号は、Highレベルのときには電磁噴射弁が閉じ、Lowレベルのときには電磁噴射弁を開く。

吸気行程の開始により増加する吸気量は、ピークを迎えた後に減少し、吸気の 終了と共にゼロに落ち込む。この間の総積算吸気量は、吸気の開始から徐々に増加し、吸気が終了したときに最大値を迎える。このように変化する吸気量に対応 して噴射される燃料の噴射量は、吸気の開始から吸気が終了する前までに段階的 に増加する。

制御装置7は、空気量が脈流または過小流を越えて増加するときは吸気開始と みなして、吸気の立ち上がりからの吸気量の演算と、積算吸気量の演算とをする と共に、積算吸気量を空燃比で除算してその積算吸気量に対する燃料の噴射量を 演算する。

その一方で、インジェクタ5に指令信号を出力して電磁噴射弁を開かせて燃料を吸気通路4中に噴射させる(図3に示す第一の噴射行程)。これにより燃料の噴射量は、ゼロから立ち上がって増加する。制御装置7が、燃料を噴射させながら、実際に噴射させた燃料の噴射量をインジェクタ5の単位時間あたりの噴射量および噴射時間から求める。

ここで、この間にも吸気が継続しているので、積算吸気量は増加し、必要な燃料の噴射量も増加するので、時間の経過と共に増加する必要な燃料の噴射量と、 実際に噴射した燃料の噴射量とを所定のサンプリングタイムごとに算出し、両者 が一致したらインジェクタ5の噴射を停止するように指令信号を出力する。

さらに、その後も積算吸気量が増加する場合には、所定時間経過時に、制御装置7が、そのときの積算吸気量に所定の空燃比を乗じて得られる燃料の噴射量から、既に噴射した燃料の噴射量を差し引いた差を演算する。この差が正の値であれば、積算吸気量が増加して燃料の噴射量が不足したことを示すので、制御装置7は再びインジェクタ5に指令信号を出力して燃料噴射を再開させる(第二の噴射行程)。ここでも実際の燃料の噴射量を算出することができるので、吸気の開始からの累積噴射量を求め、この累積噴射量と、積算吸気量から求まる必要な噴射量とを比較し、両者が一致するまでインジェクタ5から燃料を噴射させる。

以降は、同様にして所定時間ごとに燃料の不足を調べ、燃料噴射を指令する指令信号を出力する (例えば、第三の噴射行程)。吸気量から求めた必要な燃料の噴射量と、実際に噴射した累積噴射量とが一致したらインジェクタ 5 からの噴射を停止させる指令信号を出力する。そして、吸気量が立ち下がって、吸気の終了が確認されたら、制御装置 7 は、燃料の噴射を禁止し、次に吸気の開始が確認されるまでは燃料を噴射しないように設定する。

このように燃料噴射を制御することで、吸気が終了するまでの間に燃料の噴射を終了させることが可能になる。その際に、必要に応じて多数回に渡って燃料を噴射させることで、吸気量の変化に応じた最適な量の燃料を噴射させることが可能になる。なお、図3の例では、第三の噴射行程が終了した後にも積算吸気量は増加しているが、吸気が終了する段階であるために増加量は少なく、燃料と空気との空燃比を大きく変動させることはない。また、燃料の噴射中に吸気が終了した場合には、すみやかに燃料の噴射を停止させる。

ここで、2回目以降の燃料噴射は、燃料の不足を判定せずに、所定時間ごとに 行うようにしても良い。また、インジェクタ5の単位時間当たりの噴射量は、各 噴射行程において異ならせても良い。

さらに、第一の噴射行程において、吸気量から算出した必要な噴射量よりも多くの燃料の噴射させるようにすると、1つの吸気行程の間での噴射行程の数を減少できる。この場合には、前回の吸気行程における総積算吸気量を参照して、第一の吸気行程の噴射量を決定すると良い。

産業上の利用の可能性

本発明は、内燃機関の吸気通路の絞り弁よりも下流側に配設されたセンサを用いて前記内燃機関に吸気される空気量を検出し、この空気量に応じて燃料の噴射量を演算し、前記噴射量の燃料を噴射するようにインジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置であって、前記内燃機関の吸気行程の進行に伴い増加する空気量を吸気の開始からピーク値まで積算した積算値に所定の定数を乗じた値をその吸気行程の空気量の総積算値として前記噴射量を演算する内燃機関の制御装置に関する。

本発明の内燃機関の制御装置によれば、絞り弁よりもエンジン側に配設したセンサで空気の吸気量を検出すると共に、燃機関の吸引される空気量の総和を、吸気の開始からピークまでの積算値から燃料の噴射量の演算を行うようにしたので、その吸気行程が終了する前に、その吸気行程において必要とされる燃料の噴射量を精度良く演算し、噴射させることが可能になる。

本発明の内燃機関の制御装置によれば、吸気の開始からピークまでの積算値の 2倍の値をその吸気行程の吸気量とすることで、簡単な処理で精度良く燃料の噴 射量を演算することができる。

本発明は、内燃機関の吸気通路の絞り弁よりも下流側に配設されたセンサを用いて前記内燃機関に吸気される空気量を検出し、この空気量に応じて燃料の噴射量を演算し、前記噴射量の燃料を噴射するようにインジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置であって、前記内燃機関の吸気行程の進行に伴い増加する空気量の積算値を吸気が終了するまで演算すると共に、吸気の開始から終了までの間で、所定時間ごとに前記積算値から燃料の噴射量を決定し、前記噴射量が吸気開始からの累積値になるように前記インジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置に関する。

本発明の内燃機関の制御装置によれば、吸引される空気量の積算値を所定時間 ごとに求めて、必要に応じて燃料の噴射を行わせるようにしたので、その吸気行 程が終了する前に、その吸気行程において必要とされる燃料の噴射量を精度良く 噴射させることが可能になる。また、吸引される空気量の微妙な変動にも柔軟に 対応することが可能になる。

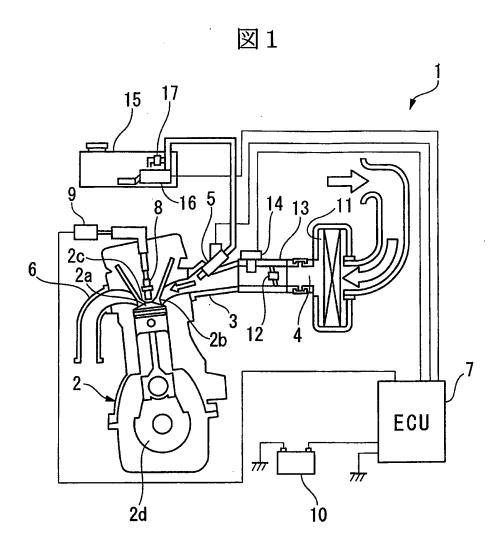
請求の範囲

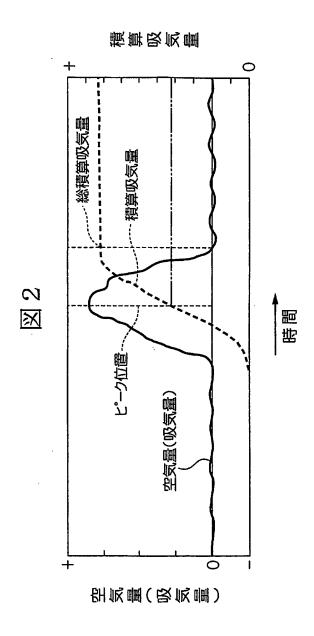
1. 内燃機関の吸気通路の絞り弁よりも下流側に配設されたセンサを用いて 前記内燃機関に吸気される空気の流量を検出し、この空気の流量に基づい て燃料の噴射量を演算し、前記噴射量の燃料を噴射するように前記内燃機 関のインジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置であって、

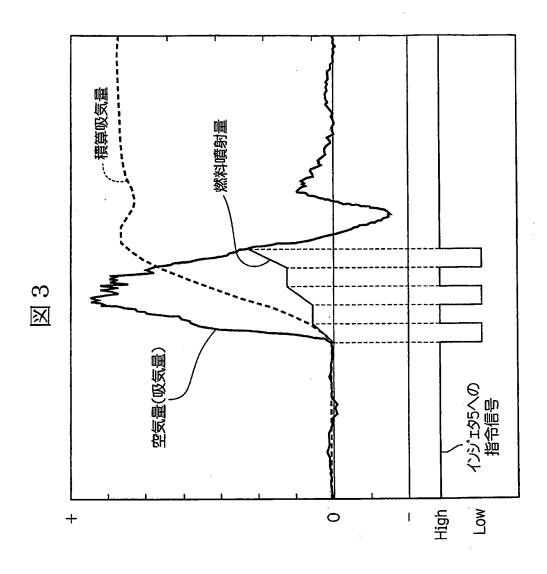
前記内燃機関の吸気行程の進行に伴い増加する空気の流量を吸気の開始 からピーク値まで積算した積算値に所定の定数を乗じた値を、その吸気行 程の空気の流量の総積算値として前記噴射量を演算する。

- 2. 請求項1に記載の内燃機関の制御装置であって、前記所定の定数は2である。
- 3. 内燃機関の吸気通路の絞り弁よりも下流側に配設されたセンサを用いて 前記内燃機関に吸気される空気の流量を検出し、この空気の流量に基づい て燃料の噴射量を演算し、前記噴射量の燃料を噴射するように前記内燃機 関のインジェクタに信号を出力する内燃機関の制御装置であって、

前記内燃機関の吸気行程の進行に伴い増加する空気の流量の積算値を吸 気が終了するまで演算すると共に、吸気の開始から終了までの間で、所定 時間ごとに前記積算値から燃料の噴射量を決定し、前記噴射量が吸気開始 からの累積値になるように前記インジェクタに信号を出力する。 1/3







INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP2004/005500

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl ⁷ F02D41/18, F02D45/00					
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC					
B. FIELDS SEA					
Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) Int.Cl ⁷ F02D41/18, F02D45/00					
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2004 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2004 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2004					
		<u>-</u>			
Electronic data b	ase consulted during the international search (name of d	lata base and, where practicable, search te	arms used)		
C. DOCUMENT	IS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category*	Citation of document, with indication, where app		Relevant to claim No.		
Y	Microfilm of the specification annexed to the request of Jap Application No. 84576/1988 (La No.22842/1989) (Robert Bosch GmbH.), 07 February, 1989 (07.02.89), Page 4, lines 9 to 19 (Family: none)	anese Utility Model id-open	3		
Y	EP 400942 A1 (HITACHI, LTD.) 29 May, 1990 (29.05.90), Full text; Fig. 1 & JP 3-950 A		3		
А	JP 7-167697 A (Unisia Jecs C 04 July, 1995 (04.07.95), Full text; Fig. 7 (Family: none)	Corp.),	1-2		
Further docu	ments are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.			
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "B" carlier application or patent but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed		"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art "&" document member of the same patent family			
Date of the actual completion of the international search 13 May, 2004 (13.05.04)		Date of mailing of the international sea 25 May, 2004 (25.0)			
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer			
Facsimile No.		Telephone No.			

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP2004/005500

ategory*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No
A	US 5572976 A1 (Mazda Motor Corp.), 23 January, 1995 (23.01.95), Full text & JP 7-247895 A	1-2

国際調査報告

	3する分野の分類(国際特許分類(IPC)) 7 F02D41/18, F02D45/00			
調査を行った角	b小限資料(国際特許分類(IPC))		•	
Int. Cl	7 F02D41/18, F02D45/00			
			•	
<u> </u>				
1	トの資料で調査を行った分野に含まれるもの			
日本国実用新			,	
T .	用新案公報 1971-2004	•	•	
	案登録公報 1996-2004			
日本国登録実	用新案公報 1994-2004			
国際調査で使用	用した電子データベース(データベースの名称、	調査に使用した用語)		
1		•		
		,	·	
C. 関連する	5と認められる文献		;	
引用文献の	ソンタックスは		関連する	
カテゴリー*	 引用文献名 及び一部の箇所が関連すると	レきは、その関連する筒所の表示	請求の範囲の番号	
Y	日本国実用新案登録出願63-84:	576号(日本国実用新案登録	3	
•	出願公開64-22842号)の願う	書に添付した明細書及び図面の	}	
1	内容を撮影したマイクロフィルム (1	The state of the s		
	シヤフト・ミツト・ベシユレンクテル			
		· ·		
	02.07,第4頁第9-19行(:	ファミリーなし)		
Y	EP 400942 A1 (HITA)	CHI, LTD) 1990.	3	
	05.29,全文,第1図 & J	· ·		
		. 0 000 11		
			•	
		,		
	<u> </u>		<u>l </u>	
X C欄の続き	さにも文献が列挙されている。 	□ パテントファミリーに関する別	紙を参照。 	
* 引用文献の	ンカテゴリー	の日の後に公表された文献		
	車のある文献ではなく、一般的技術水準を示す	「T」国際出願日又は優先日後に公表	された文献であって	
1 60		出願と矛盾するものではなく、	発明の原理又は理論	
「E」国際出題	百日前の出願または特許であるが、国際出願日	の理解のために引用するもの		
	会されたもの	「X」特に関連のある文献であって、		
	三張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行	の新規性又は進歩性がないと考え	えられるもの	
	は他の特別な理由を確立するために引用する	「Y」特に関連のある文献であって、		
文献(理由を付す) 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに				
「〇」口頭によ	にる開示、使用、展示等に言及する文献	よって進歩性がないと考えられ	るもの	
	目前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願	「&」同一パテントファミリー文献		
国際調査を完了した日 13.05.2004 国際調査報告の発送日 25.5.2004				
	13.05.2004	Z5, 5.	としい件	
				
)名称及びあて先	特許庁審査官(権限のある職員)	3G 9718	
日本国特許庁(ISA/JP) 所村 陽一			<u> </u>	
郵便番号100-8915				
東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 3355				
L	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	<u> </u>		

C(続き).	関連すると認められる文献			
引用文献の カテゴリー*	•	関連する 請求の範囲の番号		
A	JP 7-167697 A (株式会社ユニシアジェックス) 19 95.07.04,全文,第7図 (ファミリーなし)	1-2		
A	US 5572976 A1 (Mazda Motor Corporation) 1995. 01. 23, 全文 & JP 7-2 47895 A	1-2		
, 	•			